**Уласевич, Вячеслав Прокофьевич.**  
**Деформационный** **расчет** **и** **исследование** **напряженно**-**деформированных** **состояний** **пологих** **однопоясных** **распорных** **систем** : диссертация ... кандидата **технических** наук : 01.02.03. - Брест, 1983. - 191 с. : ил.больше

[Цитаты из текста:](https://search.rsl.ru/ru/search)

* стр. 9

разработки еди­ ной теории расчёта **однопоясных** висячих и арочных **систем**. По количеству пролётов **однопоясные** **распорные** **системы** раз­ деляются на однопролётные и многопролётнне. Эффективность инженерных решений различных конструктивных форм как **пологих** **однопоясных** **распорных** **систем**, их практическая реализация

* стр. 29

цроверку метода, сравнивая решения ряда задач с теоретическими и экспериментальными данными дру­ гих авторов. 8. Выполнить численные **исследования** **напряженно**-**деформиро­ ванных** **состояний** **пологих** **однопоясных** **распорных** **систем**. 30 2 . ДВФОШАВДОННЫЙ **РАСЧЕТ** **РАСПОРНЫХ** С Ж Т Ш 2.1. Основные допущения и предпосылки **расчета** Гибкий упругий стержень, закрепленный на разновысоких уп-\* ругих опорах и воспринимающий произвольную...

* стр. 187

1^^^^^^^£^<Ш1Щеокото бюро "Курс" ,<^0у^Л. 1981г. \"^^S^^^ijbl^S«PQ^o^wn?HH '"^Ч^:^Р^''Ъ^<,/:^и.Л^ 1981г. АКТ О принятии к внедрению программы **расчета** **пологих** **однопоясных** **распорных** **систем** по **деформированной** схеме {DRORS) Специальным конструкторско-технологическим бюро "Курс" ПО "Авангард" принята к внедрению программа **расчета** **пологих** однопо\* ясных **распорных** **систем**...

## Оглавление диссертациикандидат технических наук Уласевич, Вячеслав Прокофьевич

ЕВЕЩЕНИЕ.

1. ОБОСНОВАНИЕ И ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ИССВДОВАНШ

1Л. Общая характеристика одаопоясных распорных систем.

1.2. Анализ теории деформационного расчёта пологих одаопоясных распорных систем

1.3. Цели и задачи, поставленные в работе

2. ДЕФОРМАЦИОННЫЙ РАСЧЁТ РАСПОРНЫХ СИСТЕМ.

2.1. Основные допущения и предпосылки расчёта

2.2. Исходное состояние однопролётной системы

2.2.1. Дифференциальное уравнение равновесия исходного состояния гибкого стержня и его аналитическое решение.

2.2.2. Возможные формы исходного состояния гибкого стержня в системе

2.2.3. Связь между искомыми и компоновочными параметрами исходного состояния

2.3. Возмущённое состояние однопролётных распорных систем

2.3.1. Интегродифференциальное уравнение равновесия гибкого стержня в возмущённом состоянии и его аналитическое решение

2.3.2. Основные разрешающие уравнения возмущённого состояния системы

2.3.3. Определение искомых параметров в гибком стержне системы

2.4.- Исходное состояние многопролётных распорных систем.

2.5. Возмущённое состояние многопролётных систем

2.5.1. Системы основных разрешающих уравнений

2.5.2, Возможные схемы сопряжения гибких стержней с опорами и типы опор распорных систем

2.5.3. Порядок оцределенш искомых параметров возмущённого состояния

2.6. Описание и решение некоторых расчётных схем комбинированных и других распорных систем

2.6.1. Описание и решение висячих и арочных систем с балкой жесткости .•.

2.6.2. Расчёт ригелей рам и балок

3. АЛГОРИТМ И ПРОГРАММА РЕАЛИЗАЦИЙ ДЕФОРМАЦИОННОГО РАСЧЁТА РАСПОРНЫХ СИСТЕМ НА ЭВМ

3.1. Дискретная форма аналитического решения распорных систем

3.2. Особенности формирования и способ решения систем основных разрешающих уравнений.

3.3. Общая характеристика алгоритма и ФОРТРАБ-программы.

4. ЧИСЛЕННЫЕ ИССЛЕДОВАНИЯ НАЛРЯЖЁННО-ДЮРМИРОВАБ

НЫХ СОСТОЯНИЙ РАСПОРНЫХ СИСТЕМ.

4.1. Оценка точности аналитико-численного метода

4.2. Исследование висячих систем.

4.3. Исследование арочных систем.