## ОГЛАВЛЕНИЕ ДИССЕРТАЦИИдоктор технических наук Мушин, Иосиф Аронович

1. ВВЕДЕНИЕ

1.1.Постановка проблемы.

1.2.Состояние проблемы.

1.3.Формулировка задач.

2. ФОРМИРОВАНИЕ АЛГОРИТМИЧЕСКИХ МОДЕЛЕЙ

2.1.Алгоритмические модели.

2.2.Алгоритмические модели управления.

2.3.Качественные модели сейсмических факторов.

2.4.Параметризация алгоритмических моделей. 42 2.5.Элементная база /базис/ конструирования алгоритмических моделей.

2.6.Типы алгоритмических моделей и средства их синтеза.

2.7.Методы ранжирования сейсмических факторов.

2.8.Прогнозирование и систематизация параметров 87 и отличительных признаков сигналов и помех.

3. ОСНОВЫ КОНСТРУИРОВАНИЯ АЛГОРИТМОВ 98 3.1.Основные типы процедур и их назначение.

3.2.Конструирование процедур формирования данных ЮЗ и параметров.

3.3.Конструирование алгоритмов оптимизации.

3.4.Конструирование алгоритмов селекции. 139 3.5.Основные характеристики процедур и их морфологический классификатор.

3.6.Граф конструирования процедур.

4. ОСНОВЫ КОНСТРУИРОВАНИЯ ГРАФОВ ОБРАБОТКИ 161 4.1.Основные определения.

4.2.Способы формирования последовательностей процедур.

4.3.Использование при конструировании графов метода динамического программирования,

4.4.Прогнозирование коэффициентов усиления КуС 183 сигналов и уточнения КуП параметров.

4.5.Проектирование графов обработки.

4.6.Управление обработкой.

4.7.Пример конструирования графов обработки 207 модельных материалов.

5. ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЕ КОНСТРУИРОВАНИЕ АЛГОРИТМОВ

5.1.Алгоритмы ввода кинематических поправок-.

5.2.Алгоритмы цифровой регулировки амплитуд /ЦАРА/.

5.3.Алгоритмы корректирующей и обратной фильтрации.

5.4.Адаптивный многошаговый алгоритм коррекции 259 статических поправок.

5.5.Алгоритм коррекции амплитудных статических поправок.

5.6.Алгоритмы частотно-временного анализа.

5.7.Алгоритмы ретрокорреляционной обработки.

6. ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЕ КОНСТРУИРОВАНИЕ ГРАФОВ

6.1.Конструирование графов кинематической обработки.

6.2.Конструирование графов динамической обработки.

6.3.Методы конструирования при решении прямых задач 336 сейсморазведки.