**Звенігородський Олександр Сергійович. Інтелектуальна система планування тактики руху автономного робота в квазістаціонарному середовищі: Дис... канд. техн. наук: 05.13.23 / Донецький держ. ін-т штучного інтелекту. - Донецьк, 2002. - 127арк. - Бібліогр.: арк. 119-125.**