**Ларюшкин, Павел Андреевич. Разработка и исследование пространственного манипулятора параллельной структуры с тремя поступательными степенями свободы для робототехнических систем предприятий текстильной и лёгкой промышленности : диссертация ... кандидата технических наук : 05.02.13 / Ларюшкин Павел Андреевич; [Место защиты: Моск. гос. ун-т дизайна и технологии].- Москва, 2013.- 169 с.: ил. РГБ ОД, 61 13-5/2635**