**Цюй Дуньюэ. Разработка системы управления мобильных роботов с использованием нечетких моделей : диссертация ... кандидата технических наук : 05.02.05 Москва, 2007 151 с., Библиогр.: с. 144-151 РГБ ОД, 61:07-5/4642**