**Соколов Алексей Геннадьевич. Компьютерное управление и оптимизация по быстродействию движений манипуляционных роботов с кинематической избыточностью : диссертация ... кандидата технических наук : 05.02.05.- Москва, 2001.- 178 с.: ил. РГБ ОД, 61 02-5/579-0**