**Собольников, Сергей Александрович. Модели и алгоритмы планирования движений автономных мобильных роботов-ретрансляторов для обеспечения работы подвижной коммуникационной сети : диссертация ... кандидата технических наук : 05.13.01 / Собольников Сергей Александрович; [Место защиты: Моск. гос. техн. ун-т радиотехники, электроники и автоматики].- Москва, 2013.- 169 с.: ил. РГБ ОД, 61 14-5/1533**