**Кузнецов Михаил Владимирович. Разработка системы эффективного управления поиском согласованного положения деталей для роботизированных сборочных устройств на основе нечеткой логики : Дис. ... канд. техн. наук : 05.13.06 : Ковров, 2004 212 c. РГБ ОД, 61:04-5/3299**