**Большаков Алексей Александрович. Математическое моделирование работы интегрированных бесплатформенных систем ориентации и навигации локального назначения : Дис. ... канд. физ.-мат. наук : 05.13.18, 05.11.03 : Саратов, 2004 147 c. РГБ ОД, 61:05-1/356**