**Ким Енг-Шик. Модели и алгоритмы управления транспортным роботом : автореферат дис. ... кандидата технических наук : 05.13.01 / Мос. ин-т радиотехники, электроники и автоматики.- Москва, 1994.- 21 с.: ил. РГБ ОД, 9 94-3/1269-5**