**Медведев Дмитрий Александрович. Многокоординатный манипулятор на основе дуговых и линейных электромехатронных модулей движения : диссертация ... кандидата технических наук : 05.13.05 / Медведев Дмитрий Александрович; [Место защиты: Том. гос. ун-т систем упр. и радиоэлектроники (ТУСУР) РАН].- Томск, 2009.- 184 с.: ил. РГБ ОД, 61 10-5/1170**