**Семакова Анна Анатольевна. Алгоритмы управления мобильными роботами по неполным данным в многоагентных сценариях: диссертация ... кандидата Физико-математических наук: 01.01.09 / Семакова Анна Анатольевна;[Место защиты: ФГБОУ ВО Санкт-Петербургский государственный университет], 2017.- 221 с.**