**Власов Сергей Михайлович. Адаптивное управление плоским движением надводного роботизированного объекта: диссертация ... кандидата Технических наук: 05.13.01 / Власов Сергей Михайлович;[Место защиты: ФГАОУВО Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики], 2016.- 110 с.**