**Мамаев Юрий Александрович. Динамика движения робота-станка с параллельной кинематикой (гексапода) для окончательной обработки деталей сложной геометрии: диссертация ... кандидата технических наук: 01.02.06 / Мамаев Юрий Александрович;[Место защиты: Белгородский государственный технический университет им. В.Г. Шухова].- Белгород, 2014.- 140 с.**