**Попов, Николай Иванович. Динамика неустановившихся режимов пространственного движения робота-квадрокоптера по заданной траектории : диссертация ... кандидата технических наук : 01.02.06 / Попов Николай Иванович; [Место защиты: Юго-Зап. гос. ун-т].- Курск, 2014.- 153 с.: ил. РГБ ОД, 61 14-5/2630**