**Юрченков Александр Викторович. Робастный анализ и элементы синтеза для линейных систем с неопределенностью в анизотропийного управления: диссертация ... кандидата Физико-математических наук: 05.13.01 / Юрченков Александр Викторович;[Место защиты: Институт проблем управления им.В. А.Трапезникова Российской академии наук].- Москва, 2016.- 100 с.**