**Демидов Олег Викторович. Задача тесной интеграции систем ГЛОНАСС и GPS с инерциальными навигационными системами разных классов точности : диссертация ... кандидата физико-математических наук : 01.02.01 / Демидов Олег Викторович; [Место защиты: Моск. гос. ун-т им. М.В. Ломоносова. Мех.-мат. фак.].- Москва, 2009.- 139 с.: ил. РГБ ОД, 61 10-1/53**