**Девятериков Егор Анатольевич. Мультисенсорная система автономной навигации для автоматического возвращения мобильного робота с использованием данных визуального одометра: диссертация ... кандидата Технических наук: 05.02.05 / Девятериков Егор Анатольевич;[Место защиты: Московский государственный технический университет имени Н.Э Баумана], 2016**